

PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

2000-172470

(43)Date of publication of application: 23.06.2000

(51)Int.Cl.

GO8F 3/12 GO8F 13/00

(21)Application number: 10-350574

(00)D + 5 EU

0 000017

(71)Applicant : CANON INC

(22) Date of filing:

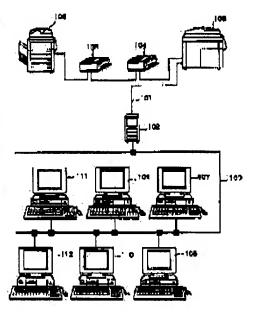
09.12.1998

(72)Inventor: MIYAMOTO RYOSUKE

(54) DEVICE AND METHOD FOR PRINT CONTROL

(57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To suppress increase in the network traffic in a tandem printing process. SOLUTION: A controller 102 connects an image data network 101 and a network 100. When a PC on the network 100 makes a request for tandem print, the controller 102 generates and sends image data to printers where the tandem printing is carried out. At this time, if the printers are different in output resolution from each other and do not have a resolution converting function, image data of resolution matching to the printers are generated and sent to all the printers at the same time.



(19)日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2000-172470 (P2000-172470A)

(43)公開日 平成12年6月23日(2000.6.23)

(51) Int.Cl.7		識別記号	FΙ			テーマコート*(参考)
G06F	3/12		G06F	3/12	D	5 B 0 2 1
	13/00	354		13/00	354D	5B089

審査請求 未請求 請求項の数11 OL (全 32 頁)

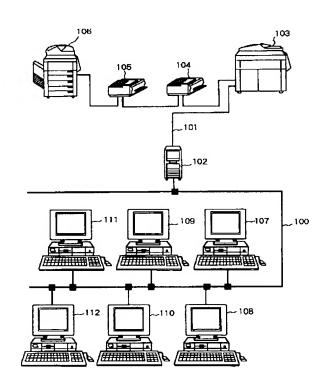
(21)出願番号	特顧平10-350574	(71)出顧人 000001007
		キヤノン株式会社
(22)出顧日	平成10年12月9日(1998.12.9)	東京都大田区下丸子3丁目30番2号
		(72)発明者 宮本 了介
		東京都大田区下丸子3丁目30番2号 キヤ
		ノン株式会社内
		(74)代理人 100076428
		弁理士 大塚 康徳 (外2名)
		Fターム(参考) 5B021 AA01 AA02 AA05 AA19 BB00
		CC02 CC05 FE02
		5B089 GA13 GA21 GB09 HA18 KA08
		KB04 KC44 KE07 LB12

(54) 【発明の名称】 印刷制御装置及び方法

(57)【要約】

【課題】タンデムプリント時のネットワークトラフィックの増大を抑制する。

【解決手段】コントローラ102により、画像データネットワーク101とネットワーク100とが接続されている。ネットワーク100上のPCからタンデム印刷の要求があると、コントローラ102は画像データを生成して、タンデムプリントを行うプリンタに対して画像データを送信する。その際、出力解像度が互いに異なり、しかも解像度変換機能を持たないプリンタがあれば、そのプリンタに合わせた解像度の画像データを生成して全プリンタに同時に送信する。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 複数のプリンタに接続され、それらに同時にデータを送信する機能を持つ印刷制御装置であって、

各プリンタの出力解像度を獲得して比較する比較手段 と

出力解像度が異なるプリンタがある場合、解像度変換機能を有するプリンタがあるか判定する判定手段と、前記判定手段により解像度変換機能を有するプリンタがあると判定された場合、解像度変換機能を持たないいずれかひとつのプリンタに応じた解像度で画像データを生成し、その解像度に対応するプリンタ及び解像度変換機能を有するプリンタに画像データを同時に送信する送信手段とを備えることを特徴とする印刷制御装置。

【請求項2】 前記送信手段はさらに、解像度変換機能を有するプリンタがない場合、各プリンタに対応した画像データを生成し、各プリンタごとに該画像データを送信することを特徴とする請求項1に記載の印刷制御装置。

【請求項3】 前記送信手段はさらに、解像度変換機能 20 を有するプリンタがない場合、前記複数のプリンタのうち、もっとも高い解像度に合わせた画像データを生成し、前記複数のプリンタに同時に送信することを特徴とする請求項1に記載の印刷制御装置。

【請求項4】 前記送信手段はさらに、解像度変換機能を有するプリンタがない場合、互いに同じ解像度を有するプリンタについてのみそれらプリンタに対応した解像度で画像データを生成し、それらのプリンタに同時に画像データを送信することを特徴とする請求項1に記載の印刷制御装置。

【請求項5】 前記複数のプリンタとは、IEEE1394規格に準拠した通信路で接続されることを特徴とする請求項1に記載の印刷制御装置。

【請求項6】 複数のプリンタに接続され、それらに同時にデータを送信する機能を持つ印刷制御装置であって、

各プリンタの出力解像度を獲得して比較する比較工程 と、

出力解像度が異なるプリンタがある場合、解像度変換機能を有するプリンタがあるか判定する判定工程と、前記判定工程により解像度変換機能を有するプリンタがあると判定された場合、解像度変換機能を持たないいずれかひとつのプリンタに応じた解像度で画像データを生成し、その解像度に対応するプリンタ及び解像度変換機能を行するプリンタに画像データを同時に送信する送信工程とを備えることを特徴とする印刷制御方法。

【請求項7】 前記送信工程はさらに、解像度変換機能を有するプリンタがない場合、各プリンタに対応した画像データを生成し、各プリンタごとに該画像データを送信することを特徴とする請求項6に記載の印刷制御方

法。

【請求項8】 前記送信工程はさらに、解像度変換機能を有するプリンタがない場合、前記複数のプリンタのうち、もっとも高い解像度に合わせた画像データを生成し、前記複数のプリンタに同時に送信することを特徴とする請求項6に記載の印刷制御方法。

【請求項9】 前記送信工程はさらに、解像度変換機能を有するプリンタがない場合、互いに同じ解像度を有するプリンタについてのみそれらプリンタに対応した解像度で画像データを生成し、それらのプリンタに同時に画像データを送信することを特徴とする請求項6に記載の印刷制御方法。

【請求項10】 前記複数のプリンタとは、IEEE1394規格に準拠した通信路で接続されることを特徴とする請求項6に記載の印刷制御方法。

【請求項11】 複数のプリンタに接続され、それらに同時にデータを送信する機能を持つコンピュータに、各プリンタの出力解像度を獲得して比較する比較手段と.

出力解像度が異なるプリンタある場合、解像度変換機能を有するプリンタがあるか判定する判定手段と、前記判定手段により解像度変換機能を有するプリンタがあると判定された場合、解像度変換機能を持たないいずれかひとつのプリンタに応じた解像度で画像データを生成し、その解像度に対応するプリンタ及び解像度変換機能を有するプリンタに画像データを同時に送信する送信手段ととして機能させるためのプログラムを格納することを特徴とするコンピュータ可読の記憶媒体。

【発明の詳細な説明】

30 [0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、例えばネットワークに接続されプリンタ等を制御する印刷制御装置及び方法に関する。

[0002]

【従来の技術】最近複写機のデジタル化、システム化に より多機能化が図られている。FAX機能の一体化だけ でなく、ネットワークに接続されてプリンタ機能も加え られてますます機能の複合化に拍車がかかっている。図 2に示したものがデジタル複写機を含めたオフィスのネ ットワーク環境である。200はオフィス内のパソコ ン、プリンタ、デジタル複写機などのネットワーク機器 が接続されるイーサネット等のネットワークである。2 01はデジタル複写機のスキャナが接続されるサーバー 用のパーソナルコンピュータ(以下PC)である。20 2はデジタル複写機、203はデジタル複写機をネット ワークへ接続するコントローラである。204はカラー 複写機、205はカラー複写機をネットワークへ接続す るコントローラである。206,207はネットワーク プリンタ、208, 209, 210, 211, 212, 50 213はネットワーク200に接続されたPCクライア

ントである。このようなネットワーク環境下に置いてP Cクライアント側からプリントアウトを行う場合には、 ネットワークプリンタ206,207、あるいはコント ローラ203を介してデジタル複写機202、あるいは コントローラ205を介してカラー複写機204を、ク ライアントから選択して、プリントアウトデータを送 る。また、デジタル複写機203で大量部数のコピーを 取る時に、デジタル複写機の処理速度では不十分な場合 にネットワークを介してネットワークプリンタ206や 207へ出力する必要がある。

[0003]

【発明が解決しようとしている課題】ここで、ネットワ ーク上にはプリントアウトのデータだけでなく、多くの データが流れており、特に大きな画像データが流された 場合には、ネットワーク全体のスループットは著しく低 下してしまう。特に大量のプリント出力を得るために同 じプリントデータを複数台のプリンタへ転送する事によ るネットワークスループットの低下は甚だしい。

【0004】本発明な上記従来例に鑑みてなされたもの で、ネットワークを流れるデータ量の増加を抑制しつ つ、複数のプリンタから並列に印刷を行える印刷制御装 置及び方法を提供することを目的とする。

[0005]

【課題を解決するための手段】上記目的を達成するた め、本発明は次のような構成からなる。すなわち、複数 のプリンタに接続され、それらに同時にデータを送信す る機能を持つ印刷制御装置であって、各プリンタの出力 解像度を獲得して比較する比較手段と、出力解像度が異 なるプリンタある場合、解像度変換機能を有するプリン タがあるか判定する判定手段と、前記判定手段により解 30 像度変換機能を有するプリンタがあると判定された場 合、解像度変換機能を持たないいずれかひとつのプリン タに応じた解像度で画像データを生成し、その解像度に 対応するプリンタ及び解像度変換機能を有するプリンタ に画像データを同時に送信する送信手段とを備える。

【0006】また好ましくは、前記送信手段はさらに、 解像度変換機能を有するプリンタがない場合、各プリン タに対応した画像データを生成し、各プリンタごとに該 画像データを送信する

また好ましくは、前記送信手段はさらに、解像度変換機 40 能を有するプリンタがない場合、前記複数のプリンタの うち、もっとも高い解像度に合わせた画像データを生成 し、前記複数のプリンタに同時に送信する

また好ましくは、前記送信手段はさらに、解像度変換機 能を有するプリンタがない場合、互いに同じ解像度を有 するプリンタについてのみそれらプリンタに対応した解 像度で画像データを生成し、それらのプリンタに同時に 画像データを送信する

また好ましくは、前記複数のプリンタとは、IEEE1 394規格に準拠した通信路で接続される。

[0007]

【発明の実施の形態】 [第1の実施の形態1] ここで、 本発明では、各機器間を接続するデジタルI/FをIE EE1394シリアルバスを用いるので、IEEE13 9 4 シリアルバスについてあらかじめ説明する。

【0008】<IEEE1394の技術の概要>家庭用 デジタルVTRやDVDの登場も伴なって、ビデオデー タやオーディオデータなどのリアルタイムでかつ高情報 量のデータ転送のサポートが必要になっている。こうい ったビデオデータやオーディオデータをリアルタイムで 転送し、パソコン(PC)に取り込んだり、またはその 他のデジタル機器に転送を行なうには、必要な転送機能 を備えた高速データ転送可能なインタフェースが必要に なってくるものであり、そういった観点から開発された インタフェースが I E E E 1 3 9 4 - 1 9 9 5 (High P erformance Serial Bus) (以下1394シリアルバ ス)である。

【0009】図16に1394シリアルバスを用いて構 成されるネットワーク・システムの例を示す。このシス テムは機器A, B, C, D, E, F, G, Hを備えてお り、A-B間, A-C間, B-D間, D-E間, C-F 間、C-G間、及びC-H間をそれぞれ1394シリア ルバスのツイスト・ペア・ケーブルで接続されている。 この機器A~Hは例としてPC, デジタルVTR, DV D, デジタルカメラ, ハードディスク、モニタ等であ

【0010】各機器間の接続方式は、ディジーチェーン 方式とノード分岐方式とを混在可能としたものであり、 自由度の高い接続が可能である。

【0011】また、各機器は各自固有のIDを有し、そ れぞれが認識し合うことによって1394シリアルバス で接続された範囲において、1つのネットワークを構成 している。各デジタル機器間をそれぞれ1本の1394 シリアルバスケーブルで順次接続するだけで、それぞれ の機器が中継の役割を行い、全体として1つのネットワ ークを構成するものである。また、1394シリアルバ スの特徴でもある、Plug&Play機能でケーブル を機器に接続した時点で自動で機器の認識や接続状況な どを認識する機能を有している。

【0012】また、図16に示したようなシステムにお いて、ネットワークからある機器が削除されたり、また は新たに追加されたときなど、自動的にバスリセットを 行い、それまでのネットワーク構成をリセットしてか ら、新たなネットワークの再構築を行なう。この機能に よって、その時々のネットワークの構成を常時設定、認 識することができる。

【0013】またデータ転送速度は、100/200/ 400Mbpsと備えており、上位の転送速度を持つ機 器が下位の転送速度をサポートし、互換をとるようにな 50 っている。

【0015】次に、図17に1394シリアルバスの構成要素を示す。

【0016】1394シリアルバスは全体としてレイヤ (階層) 構造で構成されている。図8に示したように、最もハード的なのが1394シリアルバスのケーブルであり、そのケーブルのコネクタが接続されるコネクタポートがあり、その上にハードウェアとしてフィジカル・レイヤとリンク・レイヤがある。

【0017】ハードウェア部は実質的なインターフェイスチップの部分であり、そのうちフィジカル・レイヤは符号化やコネクタ関連の制御等を行い、リンク・レイヤはパケット転送やサイクルタイムの制御等を行なう。

【0018】ファームウェア部のトランザクション・レイヤは、転送(トランザクション)すべきデータの管理を行ない、ReadやWriteといった命令を出す。シリアルバスマネージメントは、接続されている各機器の接続状況やIDの管理を行ない、ネットワークの構成を管理する部分である。

【0019】このハードウェアとファームウェアまでが 30 実質上の1394シリアルバスの構成である。

【0020】またソフトウェア部のアプリケーション・レイヤは使うソフトによって異なり、インタフェース上にどのようにデータをのせるか規定する部分であり、AVプロトコルなどのプロトコルによって規定されている。

【0021】以上が1394シリアルバスの構成であ ス

【0022】次に、図18に1394シリアルバスにおけるアドレス空間の図を示す。

【0023】1394シリアルバスに接続された各機器 (ノード)には必ず各ノード固有の、64ビットアドレスを持たせておく。そしてこのアドレスをROMに格納しておくことで、自分や相手のノードアドレスを常時認識でき、相手を指定した通信も行なえる。

【0024】 1394シリアルバスのアドレッシングは、IEEE1212規格に準じた方式であり、アドレス設定は、最初の10bitがバスの番号の指定用に、次の6bitがノードID番号の指定用に使われる。残りの48bitが機器に与えられたアドレス幅になり、

それぞれ固有のアドレス空間として使用できる。最後の28bitは固有データの領域として、各機器の識別や使用条件の指定の情報などを格納する。

【0025】以上が1394シリアルバスの技術の概要である。

【0026】次に、1394シリアルバスの特徴といえる技術の部分を、より詳細に説明する。

【0027】<1394シリアルバスの電気的仕様>図19に1394シリアルバス・ケーブルの断面図を示す。

【0028】1394シリアルバスでは接続ケーブル内に、2組のツイストペア信号線の他に、電源ラインを設けている。これによって、電源を持たない機器や、故障により電圧低下した機器等にも電力の供給が可能になっている。

【0029】電源線内を流れる電源の電圧は8~40 V、電流は最大電流DC1.5 Aと規定されている。

【0030】 < DS-Link符号化> 1394 シリアルバスで採用されている、データ転送フォーマットのDS-Link符号化方式を説明するための図を図20に示す。

【0031】 1394シリアルバスでは、DS-Link(Data/Strobe Link)符号化方式が採用されている。このDS-Link)符号化方式は、高速なシリアルデータ通信に適しており、その構成は、2本の信号線を必要とする。より対線のうち1本に主となるデータを送り、他方のより対線にはストローブ信号を送る構成になっている。

【0032】受信側では、この通信されるデータと、ストローブとの排他的論理和をとることによってクロックを再現できる。

【0033】このDS-Link符号化方式を用いるメリットとして、他のシリアルデータ転送方式に比べて転送効率が高いこと、PLL回路が不要となるのでコントローラLSIの回路規模を小さくできること、更には、転送すべきデータが無いときにアイドル状態であることを示す情報を送る必要が無いので、各機器のトランシーバ回路をスリープ状態にすることができることによって、消費電力の低減が図れる、などが挙げられる。

【0034】<バスリセットのシーケンス>1394シ リアルバスでは、接続されている各機器(ノード)には ノードIDが与えられ、ネットワーク構成として認識さ れている。

【0035】このネットワーク構成に変化があったとき、例えばノードの挿抜や電源のON/OFFなどによるノード数の増減などによって変化が生じて、新たなネットワーク構成を認識する必要があるとき、変化を検知した各ノードはバス上にバスリセット信号を送信して、新たなネットワーク構成を認識するモードに入る。このときの変化の検知方法は、1394ポート基盤上でのバ

イアス電圧の変化を検知することによって行われる。

【0036】あるノードからバスリセット信号が伝達さ れて、各ノードのフィジカルレイヤはこのバスリセット 信号を受けると同時にリンクレイヤにバスリセットの発 生を伝達し、かつ他のノードにバスリセット信号を伝達 する。最終的にすべてのノードがバスリセット信号を検 知した後、バスリセットが起動となる。

【0037】バスリセットは、先に述べたようなケーブ ル抜挿や、ネットワーク異常等によるハード検出による 起動と、プロトコルからのホスト制御などによってフィ 10 ジカルレイヤに直接命令を出すことによっても起動す る。

【0038】また、バスリセットが起動するとデータ転 送は一時中断され、この間のデータ転送は待たされ、終 了後、新しいネットワーク構成のもとで再開される。

【0039】以上がバスリセットのシーケンスである。

【0040】<ノードID決定のシーケンス>バスリセ ットの後、各ノードは新しいネットワーク構成を構築す るために、各ノードにIDを与える動作に入る。このと きの、バスリセットからノードID決定までの一般的な シーケンスを図21,22,23のフローチャートを用 いて説明する。

【0041】図21のフローチャートは、バスリセット の発生からノードIDが決定し、データ転送が行なえる ようになるまでの、一連のバスの作業を示してある。

【0042】まず、ステップS101として、ネットワ ーク内にバスリセットが発生することを常時監視してい て、ここでノードの電源ON/OFFなどでバスリセッ トが発生するとステップS102に移る。

【0043】ステップS102では、ネットワークがリ セットされた状態から、新たなネットワークの接続状況 を知るために、直接接続されている各ノード間において 親子関係の宣言がなされる。ステップS103として、 すべてのノード間で親子関係が決定すると、ステップS 104として一つのルートが決定する。すべてのノード 間で親子関係が決定するまで、ステップS102の親子 関係の宣言をおこない、またルートも決定されない。

【0044】ステップS104でルートが決定される と、次はステップS105として、各ノードにIDを与 えるノードIDの設定作業が行われる。所定のノード順 40 序で、ノードIDの設定が行われ、すべてのノードにI Dが与えられるまで繰り返し設定作業が行われ、最終的 にステップS106としてすべてのノードにIDを設定 し終えたら、新しいネットワーク構成がすべてのノード において認識されたので、ステップS107としてノー ド間のデータ転送が行える状態となり、データ転送が開 始される。

【0045】このステップS107の状態になると、再 びバスリセットが発生するのを監視するモードに入り、 バスリセットが発生したらステップS101からステッ 50 としてゼロになったら、これにてネットワーク全体の親

【0046】以上が、図21のフローチャートの説明で あるが、図21のフローチャートのバスリセットからル ート決定までの部分と、ルート決定後からID設定終了 までの手順をより詳しくフローチャート図に表わしたも のをそれぞれ、図22、図23に示す。

プS106までの設定作業が繰り返し行われる。

【0047】まず、図22のフローチャートの説明を行 う。

【0048】ステップS201としてバスリセットが発 生すると、ネットワーク構成は一旦リセットされる。な お、ステップS201としてバスリセットが発生するの を常に監視している。

【0049】次に、ステップS202として、リセット されたネットワークの接続状況を再認識する作業の第一 歩として、各機器にリーフ(ノード)であることを示す フラグを立てておく。さらに、ステップS203として 各機器が自分の持つポートがいくつ他ノードと接続され ているのかを調べる。

【0050】ステップS204のポート数の結果に応じ て、これから親子関係の宣言を始めていくために、未定 義(親子関係が決定されてない)ポートの数を調べる。 バスリセットの直後はポート数=未定義ポート数である が、親子関係が決定されていくにしたがって、ステップ S204で検知する未定義ポートの数は変化していくも のである。

【0051】まず、バスリセットの直後、はじめに親子 関係の宣言を行えるのはリーフに限られている。リーフ であるというのはステップS203のポート数の確認で 知ることができる。リーフは、ステップS205とし て、自分に接続されているノードに対して、「自分は 子、相手は親」と宣言し動作を終了する。

【0052】ステップS203でポート数が複数ありブ ランチと認識したノードは、バスリセットの直後はステ ップS204で未定義ポート数>1ということなので、 ステップS206へと移り、まずブランチというフラグ が立てられ、ステップS207でリーフからの親子関係 宣言で「親」の受付をするために待つ。

【0053】リーフが親子関係の宣言を行い、ステップ S207でそれを受けたブランチは適宜ステップS20 4の未定義ポート数の確認を行い、未定義ポート数が1 になっていれば残っているポートに接続されているノー ドに対して、ステップS205の「自分が子」の宣言を することが可能になる。2度目以降、ステップS204 で未定義ポート数を確認しても2以上あるブランチに対 しては、再度ステップS207でリーフ又は他のブラン チからの「親」の受付をするために待つ。

【0054】最終的に、いずれか1つのブランチ、又は 例外的にリーフ(子宣言を行えるのにすばやく動作しな かった為)がステップS204の未定義ポート数の結果

子関係の宣言が終了したものであり、未定義ポート数が ゼロ(すべて親のポートとして決定)になった唯一のノ ードはステップS208としてルートのフラグが立てら れ、ステップS209としてルートとしての認識がなさ れる。

【0055】このようにして、図22に示したバスリセ ットから、ネットワーク内すべてのノード間における親 子関係の宣言までが終了する。

【0056】つぎに、図23のフローチャートについて 説明する。

【0057】まず、図22までのシーケンスでリーフ、 ブランチ、ルートという各ノードのフラグの情報が設定 されているので、これを元にして、ステップS301で それぞれ分類する。

【0058】各ノードにIDを与える作業として、最初 にIDの設定を行うことができるのはリーフからであ る。リーフ→ブランチ→ルートの順で若い番号(ノード 番号=0~)から I Dの設定がなされていく。

【0059】ステップS302としてネットワーク内に 存在するリーフの数N(Nは自然数)を設定する。この 20 後、ステップS303として各自リーフがルートに対し て、IDを与えるように要求する。この要求が複数ある 場合には、ルートはステップS304としてアービトレ ーション(1つに調停する作業)を行い、ステップ 53 05として勝ったノード1つにID番号を与え、負けた ノードには失敗の結果通知を行う。ステップS306と してID取得が失敗に終わったリーフは、再度ID要求 を出し、同様の作業を繰り返す。IDを取得できたリー フからステップS307として、そのノードのID情報 をブロードキャストで全ノードに転送する。1ノード [D情報のブロードキャストが終わると、ステップS30 8として残りのリーフの数が1つ減らされる。ここで、 ステップS309として、この残りのリーフの数が1以 上ある時はステップS303のID要求の作業からを繰 り返し行い、最終的にすべてのリーフがID情報をブロ ードキャストすると、ステップS309がN=0とな り、次はブランチのID設定に移る。

【0060】ブランチのID設定もリーフの時と同様に 行われる。

【0061】まず、ステップS310としてネットワー ク内に存在するブランチの数M(Mは自然数)を設定す る。この後、ステップS311として各自ブランチがル ートに対して、IDを与えるように要求する。これに対 してルートは、ステップS312としてアービトレーシ ョンを行い、勝ったブランチから順にリーフに与え終っ た次の着い番号から与えていく。ステップ S 3 1 3 とし て、ルートは要求を出したブランチにID情報又は失敗 結果を通知し、ステップS314としてID取得が失敗 に終わったブランチは、再度ID要求を出し、同様の作 業を繰り返す。IDを取得できたブランチからステップ 50 ードDがD-E間、D-F間と親子関係が決定した後、

S315として、そのノードのID情報をブロードキャ ストで全ノードに転送する。1ノード I D情報のブロー ドキャストが終わると、ステップS316として残りの ブランチの数が1つ減らされる。ここで、ステップS3 17として、この残りのブランチの数が1以上ある時は ステップS311のID要求の作業からを繰り返し、最 終的にすべてのブランチがID情報をブロードキャスト するまで行われる。すべてのブランチがノードIDを取 得すると、ステップS317はM=0となり、ブランチ

【0062】ここまで終了すると、最終的にID情報を 取得していないノードはルートのみなので、ステップS 318として与えていない番号で最も若い番号を時分の I D番号と設定し、ステップS319としてルートのI D情報をブロードキャストする。

10 の I D 取得モードも終了する。

【0063】以上で、図23に示したように、親子関係 が決定した後から、すべてのノードのIDが設定される までの手順が終了する。

【0064】次に、一例として図24に示した実際のネ ットワークにおける動作を図12を参照しながら説明す

【0065】図24の説明として、(ルート)ノードB の下位にはノードAとノードCが直接接続されており、 更にノードCの下位にはノードDが直接接続されてお り、更にノードDの下位にはノードEとノードFが直接 接続された階層構造になっている。この、階層構造やル ートノード、ノードIDを決定する手順を以下で説明す る。

【0066】バスリセットがされた後、まず各ノードの 接続状況を認識するために、各ノードの直接接続されて いるポート間において、親子関係の宣言がなされる。こ の親子とは親側が階層構造で上位となり、子側が下位と なると言うことができる。

【0067】図24ではバスリセットの後、最初に親子 関係の宣言を行なったのはノードAである。基本的にノ ードの1つのポートにのみ接続があるノード(リーフと 呼ぶ)から親子関係の宣言を行なうことができる。これ は自分には1ポートの接続のみということをまず知るこ とができるので、これによってネットワークの端である ことを認識し、その中で早く動作を行なったノードから 親子関係が決定されていく。こうして親子関係の宣言を 行なった側(A-B間ではノードA)のポートが子と設 定され、相手側(ノードB)のポートが親と設定され る。こうして、ノードA-B間では子一親、ノードE-D間で子一親、ノード F - D間で子一親と決定される。 【0068】さらに1階層あがって、今度は複数個接続 ポートを持つノード(ブランチと呼ぶ)のうち、他ノー ドからの親子関係の宣言を受けたものから順次、更に上 位に親子関係の宣言を行なっていく。図24ではまずノ

ノードCに対する親子関係の宣言を行っており、その結 果ノードD-C間で子一親と決定している。

【0069】ノードDからの親子関係の宣言を受けたノ ードCは、もう一つのポートに接続されているノードB に対して親子関係の宣言を行なっている。これによって ノード C - B 間で子一親と決定している。

【0070】このようにして、図24のような階層構造 が構成され、最終的に接続されているすべてのポートに おいて親となったノードBが、ルートノードと決定され た。ルートは1つのネットワーク構成中に一つしか存在 10 しないものである。

【0071】なお、この図24においてノードBがルー トノードと決定されたが、これはノードAから親子関係 宣言を受けたノードBが、他のノードに対して親子関係 宣言を早いタイミングで行なっていれば、ルートノード は他ノードに移っていたこともあり得る。すなわち、伝 達されるタイミングによってはどのノードもルートノー ドとなる可能性があり、同じネットワーク構成でもルー トノードは一定とは限らない。

【0072】ルートノードが決定すると、次は各ノード 20 IDを決定するモードに入る。ここではすべてのノード が、決定した自分のノードIDを他のすべてのノードに 通知する(ブロードキャスト機能)。

【0073】自己ID情報は、自分のノード番号、接続 されている位置の情報、持っているポートの数、接続の あるポートの数、各ポートの親子関係の情報等を含んで

【0074】ノードID番号の割り振りの手順として は、まず1つのポートにのみ接続があるノード(リー フ)から起動することができ、この中から順にノード番 30 号=0,1,2,,と割り当てられる。

【0075】ノードIDを手にしたノードは、ノード番 号を含む情報をブロードキャストで各ノードに送信す る。これによって、そのID番号は『割り当て済み』で あることが認識される。

【0076】すべてのリーフが自己ノードIDを取得し 終ると、次はブランチへ移りリーフに引き続いたノード ID番号が各ノードに割り当てられる。リーフと同様 に、ノードID番号が割り当てられたブランチから順次 ノード I D情報をブロードキャストし、最後にルートノ ードが自己ID情報をブロードキャストする。すなわ ち、常にルートは最大のノードID番号を所有するもの である。

【0077】以上のようにして、階層構造全体のノード IDの割り当てが終わり、ネットワーク構成が再構築さ れ、バスの初期化作業が完了する。

【0078】 <アービトレーション>1394シリアル バスでは、データ転送に先だって必ずバス使用権のアー ビトレーション(調停)を行なう。1394シリアルバ ぞれ中継することによって、ネットワーク内すべての機 器に同信号を伝えるように、論理的なバス型ネットワー クであるので、パケットの衝突を防ぐ意味でアービトレ ーションは必要である。これによってある時間には、た った一つのノードのみ転送を行なうことができる。

【0079】アービトレーションを説明するための図と して図25(a)にバス使用要求の図(b)にバス使用 許可の図を示し、以下これを用いて説明する。

【0080】アービトレーションが始まると、1つもし くは複数のノードが親ノードに向かって、それぞれバス 使用権の要求を発する。図25(a)のノードCとノー ドFがバス使用権の要求を発しているノードである。こ れを受けた親ノード(図25ではノードA)は更に親ノ ードに向かって、バス使用権の要求を発する(中継す る)。この要求は最終的に調停を行なうルートに届けら

【0081】バス使用要求を受けたルートノードは、ど のノードにバスを使用させるかを決める。この調停作業 はルートノードのみが行なえるものであり、調停によっ て勝ったノードにはバスの使用許可を与える。図25

(b)ではノードCに使用許可が与えられ、ノードFの 使用は拒否された図である。アービトレーションに負け たノードに対してはDP (data prefix) パケットを送 り、拒否されたことを知らせる。拒否されたノードのバ ス使用要求は次回のアービトレーションまで待たされ

【0082】以上のようにして、アービトレーションに 勝ってバスの使用許可を得たノードは、以降データの転 送を開始できる。

【0083】ここで、アービトレーションの一連の流れ をフローチャート図26に示して、説明する。

【0084】ノードがデータ転送を開始できる為には、 バスがアイドル状態であることが必要である。先に行わ れていたデータ転送が終了して、現在バスが空き状態で あることを認識するためには、各転送モードで個別に設 定されている所定のアイドル時間ギャップ(例.サブア クション・ギャップ)を経過する事によって、各ノード は自分の転送が開始できると判断する。

【0085】ステップS401として、Asyncデー タ、Isoデータ等それぞれ転送するデータに応じた所 定のギャップ長が得られたか判断する。所定のギャップ 長が得られない限り、転送を開始するために必要なバス 使用権の要求はできないので、所定のギャップ長が得ら れるまで待つ。

【0086】ステップS401で所定のギャップ長が得 られたら、ステップS102として転送すべきデータが あるか判断し、ある場合はステップS403として転送 するためにバスを確保するよう、バス使用権の要求をル ートに対して発する。このときの、バス使用権の要求を スは個別に接続された各機器が、転送された信号をそれ 50 表す信号の伝達は、図25に示したように、ネットワー

ク内各機器を中継しながら、最終的にルートに届けられ る。ステップS402で転送するデータがない場合は、 そのまま待機する。

【0087】次に、ステップS404として、ステップ S403のバス使用要求を1つ以上ルートが受信した ら、ルートはステップS405として使用要求を出した ノードの数を調べる。ステップS405での選択値がノ ード数=1 (使用権要求を出したノードは1つ) だった ら、そのノードに直後のバス使用許可が与えられること となる。ステップS405での選択値がノード数>1 (使用要求を出したノードは複数) だったら、ルートは ステップS406として使用許可を与えるノードを1つ に決定する調停作業を行う。この調停作業は公平なもの であり、毎回同じノードばかりが許可を得る様なことは なく、平等に権利を与えていくような構成となってい

【0088】ステップS407として、ステップS40 6で使用要求を出した複数ノードの中からルートが調停 して使用許可を得た1つのノードと、敗れたその他のノ ードに分ける選択を行う。ここで、調停されて使用許可 を得た1つのノード、またはステップS405の選択値 から使用要求ノード数=1で調停無しに使用許可を得た ノードには、ステップS408として、ルートはそのノ ードに対して許可信号を送る。許可信号を得たノード は、受け取った直後に転送すべきデータ(パケット)を 転送開始する。また、ステップS406の調停で敗れ て、バス使用が許可されなかったノードにはステップS 409としてルートから、アービトレーション失敗を示 すDP (data prefix) パケットを送られ、これを受け 取ったノードは再度転送を行うためのバス使用要求を出 すため、ステップS401まで戻り、所定ギャップ長が 得られるまで待機する。

【0089】以上がアービトレーションの流れを説明し た、フローチャート図26の説明である。

【0090】 < Asynchronous (非同期) 転送>アシンク ロナス転送は、非同期転送である。図27にアシンクロ ナス転送における時間的な遷移状態を示す。図27の最 初のサブアクション・ギャップは、バスのアイドル状態 を示すものである。このアイドル時間が一定値になった 時点で、転送を希望するノードはバスが使用できると判 40 断して、バス獲得のためのアービトレーションを実行す

【0091】アービトレーションでバスの使用許可を得 ると、次にデータの転送がパケット形式で実行される。 データ転送後、受信したノードは転送されたデータに対 しての受信結果のack(受信確認用返送コード)をa ck gapという短いギャップの後、返送して応答す るか、応答パケットを送ることによって転送A完了す る。ackは4ビットの情報と4ビットのチェックサム からなり、成功か、ビジー状態か、ペンディング状態で 50 ブロードキャストで転送されることになる。

あるかといった情報を含み、すぐに送信元ノードに返送

される。 【0092】次に、図28にアシンクロナス転送のパケ

ットフォーマットの例を示す。 【0093】パケットには、データ部及び誤り訂正用の

データCRCの他にはヘッダ部があり、そのヘッダ部に は図8に示したような、目的ノードID、ソースノード ID、転送データ長さや各種コードなどが書き込まれ、 転送が行なわれる。

【0094】また、アシンクロナス転送は自己ノードか ら相手ノードへの1対1の通信である。 転送元ノードか ら転送されたパケットは、ネットワーク中の各ノードに 行き渡るが、自分宛てのアドレス以外のものは無視され るので、宛先の1つのノードのみが読込むことになる。 【0095】以上がアシンクロナス転送の説明である。

【0096】 < Isochronous (同期) 転送>アイソクロ ナス転送は同期転送である。1394シリアルバスの最 大の特徴であるともいえるこのアイソクロナス転送は、 特にVIDE〇映像データや音声データといったマルチ メディアデータなど、リアルタイムな転送を必要とする データの転送に適した転送モードである。

【0097】また、アシンクロナス転送(非同期)が1 対1の転送であったのに対し、このアイソクロナス転送 はブロードキャスト機能によって、転送元の1つのノー ドから他のすべてのノードへ一様に転送される。

【0098】図29はアイソクロナス転送における、時 間的な遷移状態を示す図である。

【0099】アイソクロナス転送は、バス上一定時間毎 に実行される。この時間間隔をアイソクロナスサイクル と呼ぶ。アイソクロナスサイクル時間は、125µSで ある。この各サイクルの開始時間を示し、各ノードの時 間調整を行なう役割を担っているのがサイクル・スター ト・パケットである。サイクル・スタート・パケットを 送信するのは、サイクル・マスタと呼ばれるノードであ り、1つ前のサイクル内の転送終了後、所定のアイドル 期間(サブアクションギャップ)を経た後、本サイクル の開始を告げるサイクル・スタート・パケットを送信す る。このサイクル・スタート・パケットの送信される時 間間隔が125μSとなる。

【0100】また、図29にチャネルA、チャネルB、 チャネルCと示したように、1サイクル内において複数 種のパケットがチャネルIDをそれぞれ与えられること によって、区別して転送できる。これによって同時に複 数ノード間でのリアルタイムな転送が可能であり、また 受信するノードでは自分が欲しいチャネルIDのデータ のみを取り込む。このチャネルIDは送信先のアドレス を表すものではなく、データに対する論理的な番号を与 えているに過ぎない。よって、あるパケットの送信は1 つの送信元ノードから他のすべてのノードに行き渡る、

【0101】アイソクロナス転送のパケット送信に先立って、アシンクロナス転送同様アービトレーションが行われる。しかし、アシンクロナス転送のように1対1の通信ではないので、アイソクロナス転送にはack(受信確認用返信コード)は存在しない。

【0102】また、図29に示したiso gap(アイソクロナスギャップ)とは、アイソクロナス転送を行なう前にバスが空き状態であると認識するために必要なアイドル期間を表している。この所定のアイドル期間を経過すると、アイソクロナス転送を行ないたいノードは10バスが空いていると判断し、転送前のアービトレーションを行なうことができる。

【0103】つぎに、図30にアイソクロナス転送のパケットフォーマットの例を示し、説明する。

【0104】各チャンネルに分かれた、各種のパケットにはそれぞれデータ部及び誤り訂正用のデータCRCの他にヘッダ部があり、そのヘッダ部には図30に示したような、転送データ長やチャネルNO、その他各種コード及び誤り訂正用のヘッダCRCなどが書き込まれ、転送が行なわれる。

【0105】以上がアイソクロナス転送の説明である。

【0106】<バス・サイクル>実際の1394シリアルバス上の転送では、アイソクロナス転送と、アシンクロナス転送は混在できる。その時の、アイソクロナス転送とアシンクロナス転送が混在した、バス上の転送状態の時間的な遷移の様子を表した図を図31に示す。

【0107】アイソクロナス転送はアシンクロナス転送より優先して実行される。その理由は、サイクル・スタート・パケットの後、アシンクロナス転送を起動するために必要なアイドル期間のギャップ長(サブアクション 30ギャップ)よりも短いギャップ長(アイソクロナスギャップ)で、アイソクロナス転送を起動できるからである。したがって、アシンクロナス転送より、アイソクロナス転送は優先して実行されることとなる。

【0108】図31に示した、一般的なバスサイクルにおいて、サイクル#mのスタート時にサイクル・スタート・パケットがサイクル・マスタから各ノードに転送される。これによって、各ノードで時刻調整を行ない、所定のアイドル期間(アイソクロナスギャップ)を持ってからアイソクロナス転送を行なうべきノードはアービトレーションを行い、パケット転送に入る。図31ではチャネルeとチャネルsとチャネルkが順にアイソクロナス転送されている。

【0109】このアービトレーションからパケット転送までの動作を、与えられているチャネル分繰り返し行なった後、サイクル#mにおけるアイソクロナス転送がすべて終了したら、アシンクロナス転送を行うことができるようになる。

【0110】アイドル時間がアシンクロナス転送が可能 ーク100、コントローラ102、画像データネットワなサブアクションギャップに達する事によって、アシン 50 ーク101を介して所望のプリンタ、複写機へデータが

クロナス転送を行いたいノードはアービトレーションの 実行に移れると判断する。

【0111】ただし、アシンクロナス転送が行える期間は、アイソクロナス転送終了後から、次のサイクル・スタート・パケットを転送すべき時間(cyclesy nch)までの間にアシンクロナス転送を起動するためのサブアクションギャップが得られた場合に限っている。

【0112】図31のサイクル#mでは3つのチャネル分のアイソクロナス転送と、その後アシンクロナス転送 (含む a c k) が2パケット(パケット1、パケット2) 転送されている。このアシンクロナスパケット2の後は、サイクルm+1をスタートすべき時間(c y c 1 e s y n c h) にいたるので、サイクル#mでの転送はここまでで終わる。

【0113】ただし、非同期または同期転送動作中に次のサイクル・スタート・パケットを送信すべき時間(c y clesynch)に至ったとしたら、無理に中断せず、その転送が終了した後のアイドル期間を待ってから次サイクルのサイクル・スタート・パケットを送信する。すなわち、1つのサイクルが 125μ S以上続いたときは、その分次サイクルは基準の 125μ Sより短縮されたとする。このようにアイソクロナス・サイクルは 125μ Sを基準に超過、短縮し得るものである。

【0114】しかし、アイソクロナス転送はリアルタイム転送を維持するために毎サイクル必要であれば必ず実行され、アシンクロナス転送はサイクル時間が短縮されたことによって次以降のサイクルにまわされることもある。

【0115】こういった遅延情報も含めて、サイクル・マスタによって管理される。

【0116】以上が、IEEE1394シリアルバスの 説明である。

【0117】 <プリントシステムの構成>次に今回のプ リントシステムに関してデジタル複写機コントローラを 中心に説明を行う。図1に示したものがそのプリントシ ステムである。ネットワーク100にはパーソナルコン ピュータ、プリンタが接続されている。ネットワーク1 0 1 は画像転送用に設けられたネットワークであり、 I EEE1394に準拠したものである。コントローラ1 02は、ネットワーク100と画像ネットワーク101 の両方に接続され、画像データの入出力制御を行う。カ ラー複写機 103、プリンタ104,105、白黒デジ タル複写機106は、画像ネットワーク101に接続さ れている。パーソナルコンピュータ107,108,1 09, 110, 111, 112はネットワーク100に 接続されたパーソナルコンピュータ(以下PC)であ る。PC側からプリントアウトを行う場合にはネットワ ーク100、コントローラ102、画像データネットワ

送られる。

【0118】次に画像データコントローラ102に関し て説明を行う。図3に画像データコントローラのブロッ ク図を示す。 СР U 3 O 1 は画像データコントローラ上 のCPUであり、ネットワーク上のPCやプリンタとの データの受け渡しを制御する。 CPUのデータバス30 2には後述するカードバスコントローラ304、ROM 305, RAM306, ハードディスクコントローラ3 07が接続される。カードバスコントローラ304は画 像データコントローラに機能を追加するための機能ボー 10 ドを装着するためのカードバス303の制御を行うもの である。ROM305は画像データコントローラの制御 ソフトが納められているプログラムメモリである。その プログラム領域の一部はフラッシュROMで構成され、 電話回線を介して後述する F A X データモデム 3 1 1 や 図示していないインタフェース端子からプログラムメモ リの書き換え可能となっている。RAM306はDRA MあるいはSRAMで構成されて、通常プログラム用の ワークエリアとして使用されたり、画像データメモリと しての利用も可能となっている。ハードディスクコント ローラ307はハードディスク312の読み書き制御を 行うものである。ハードディスク312には画像データ 蓄積用、プログラムソフト格納用に用いられる物であ り、画像データ蓄積時にはハードディスクコントローラ 307にてデータ圧縮及び読みだし時にはデータ伸張も 行う。

17

【0119】次にカードバス303に接続された各機能 ボードについての説明を行う。ネットワークインタフェ ースカード308は、図1のPCや画像データコントロ ーラが接続されるネットワーク用のインタフェースを行 30 うものである。イーサネット、トークンリングなどネッ トワークを構築する物理インタフェースに対して対応す るカードをインストールできる構成である。

【0120】画像ネットワークインタフェースカード3 09は、図1のカラー複写機、プリンタ、白黒デジタル 複写機と画像データコントローラとの画像データの受け 渡しを行うネットワーク用のインタフェースを行うもの である。この画像ネットワークについては大量の画像デ ータ転送を行う事ができる高速バスで構成される必要が ある。そこで、本実施例では近年注目されているハイパ 40 フォーマンスシリアルバスであるIEEEI394をこ の画像データネットワークとして用いるものとして説明 を進めていくが、必ずしもこれに限定されるものではな い。

【0121】ラスタイメージ展開カード310はプリン タ記述言語のビットマップデータへの展開をおこなうも のである。画像ネットワーク上のプリンタ側でページ記 述言語に対して個別に対応する場合は使用されないもの である。しかしながら、画像ネットワーク上に単なるビ ットマップデータをプリントするだけのダムプリンタが 50 タは、カードバスインタフェース601を介してラスタ

接続されている場合にもネットワーク側のPCはそのこ とを意識せずにページ記述言語対応プリンタとして利用 することが可能である。また、多くのページ記述言語の サポートに対して、カードバスに機能ボード差し替える ことにより対応可能である。さらにラスタイメージ展開 カードのプログラムメモリエリアをフラッシュROMあ るいはRAMのようにロード可能な構成にして、予めハ ードディスク312に複数のページ記述言語用のラスタ イメージ展開プログラムを格納しておく。それで、ユー ザー所望のページ記述言語をハードディスク312から ラスタイメージ展開カード310のプログラムメモリに ロードしても対応可能である。FAX・データモデムカ ード311は電話回線に接続されてFAX送受信を行っ たり、データモデムとして遠隔地のPC、あるいはワー クステーションとの接続が可能である。

【0122】次に画像データコントローラの動作とネッ トワーク上のデータの流れについて説明する。

【0123】<ネットワーク上のPCからページ記述言 語(以下PDL)データが送られてプリント出力を行う 場合>図1のPC107からプリンタ105が選択され てPDLプリントが指定される。その時PDLデータは ネットワーク100を介して画像データコントローラ1 02に入力される。

【0124】図3の画像データコントローラ内において ネットワークインタフェースカード308を介してPD Lデータはラスタイメージ展開310カードに入力され

【0125】図7にネットワークインタフェースカード 308のブロック図を示す。701はカードバスインタ フェース、702は現在広く普及しているイーサネット のプロトコルコントローラ、704はデータの送受信用 バッファ、704は110base2, 10beseT といったネットワーク接続される媒体とのインタフェー ス部分を含んだイーサネットトランシーバである。70 5は、上記ネットワーク媒体に対応したコネクタであ る。

【0126】画像データコントローラのCPU301 は、ネットワークインタフェースカードを介して転送さ れたデータがPDLデータと判断されると、そのデータ をラスタイメージ展開カードへ転送する。

【0127】図6はラスタイメージ展開カード310の ブロック図である。601はカードバスインタフェー ス、602はPDLデータを展開してビットマップデー タを生成するラスタイメージプロセッサ、603はラス タイメージプロセッサ川のプログラムエリアとしてのR OM、604はビットマップデータを格納するためのビ ットマップメモリ、605はビットマップメモリの読み 書き制御を行うビットマップメモリコントローラであ る。ラスタイメージ展開カードへ入力されたPDLデー イメージプロセッサ602に送られてそこで、ビットマップデータが生成されてビットマップメモリコントローラ605を介して、ビットマップメモリ604へ格納される。そして、そのビットマップデータは、画像ネットワークインタフェースカード309へ転送される。

【0128】図8は画像ネットワークインタフェースカード309のブロック図である。801はカードバスインタフェース、802は画像データ転送用のファスト・イン・ファスト・アウトメモリ(以下FIFO)である。803は今回の実施例で採用した高速シリアルイン 10タフェースであるIEEE1394リンクコントローラチップである。804はIEEE1394物理インタフェースケーブルが接続されるコネクタである。コネクタは一つの物理インタフェースに対して最大で3つまでの接続が可能である。画像データコントローラ102のCPU301では、PCから指定されたプリンタ105に対してビットマップデータを転送するために、画像ネットワークインタフェースカード309を介して以下の手順でデータ転送を行う。 20

- ・画像データコントローラ→プリンタ:データ送信要求 コマンドを転送
- ・プリンタ→画像データコントローラ:データ受信確認 コマンドを転送
- ・画像データコントローラ→プリンタ:プリントデータ 開始コマンド転送
- ・画像データコントローラ→プリンタ:ビットマップデータ転送
- ・画像データコントローラ→プリンタ:プリントデータ 終了コマンド転送
- ・プリンタ→画像データコントローラ:プリントデータ 受信確認コマンド

1 E E E 1 3 9 4のデータ転送モードには、所定の転送 先に対してデータを転送し、受けた側はデータ受信確認 を送るアシンクロナス転送モードと、不特定の転送先に 対してデータを転送し、受信側からの確認は送られない アイソクロナス転送モードがある。ここではコマンドに ついてはアシンクロナス転送モードで、ビットマップデータについてはアイソクロナス転送モードで転送する。 図8において、コマンドデータはカードバスインタフェ 40 ース801を介してリンクチップコントローラ803へ 入力されてアシンクロナスデータとして転送される。一方ビットマップデータはカードバスインタフェース801を介して一度FIFO802に書き込まれる。リンクチップコントローラ803はアイソクロナス転送モードでビットマップデータを転送するためにFIFO802 からデータを読み出してデータ転送を行う。

【0129】図9はプリンタ103~106のブロック図である。901はプリンタのメカトロ制御、ビットマップデータの受信などプリンタ内のすべての制御を行う50

CPU、902はCPU901のプログラムが格納され たメモリ、903はCPU901のRAM、904はC PU901のCPUアドレス、データバス、905は画 像ネットワーク101とのインタフェースを行うIEE E1394UVクコントローラ、906はIEEE13 94物理インタフェース、907はIEEE1394の コネクタ、908はアイソクロナス転送によって転送さ れたビットマップデータを一時的に格納するためのファ ストインファストアウトメモリ(以下FIFO)、90 9はプリンタエンジンの動作タイミングに合わせてFI FO908からビットマップデータの読み出し制御を行 うビデオデータコントローラ、910はプリントを行う ためのレーザードライバ、911はプリンタエンジンの モーター制御、給紙制御などのメカトロ制御を行うエン ジンコントローラ、912はプリンタエンジンである。 【0130】次に画像ネットワークインタフェースカー ド309とプリンタの間でのコマンド及びデータ転送に

20

ド309とプリンタの間でのコマンド及びデータ転送に 関して図10を用いて説明を行う。 ・#1001 画像データコントローラ102から所望

- ・# 1001 画像データコントローラ 102 から所望 20 のプリンタへデータ送信要求コマンドがアシンクロナス 転送モードにより転送される。
 - ・#1002 プリンタではアシンクロナス転送モード のデータを受けてその確認(以下ACK)が図9のIE EE1394リンクコントローラ905から送られる。
 - ・#1003 プリンタではデータ送信要求コマンドを CPU901で受け取る。
- ・#1004 CPU901では現在のプリンタのステイタスを確認して、プリントアウトオペレーションが可能な状態の場合には、データ送信要求許可コマンド(デ30 一タ受信確認コマンド)を画像データコントローラに転送する。このコマンドがIEEE1394リンクコントローラ905でアシンクロナス転送モードで転送される。
 - ・#1005 画像データコントローラではデータ送信要求許可コマンドデータのACKがIEEE1394リンクコントローラ804から送られる。
 - ・#1006 画像データコントローラ102ではデータ送信要求許可コマンドをCPU301で受け取る。
 - ・#1007 画像データコントローラ102からプリンタへとアイソクロナス転送モードで画像データ転送を行う。このデータ転送については後述する。
 - ・#1008 画像データコントローラ102では、画像データ転送終了後にプリンタへプリントデータ終了コマンドを転送する。
 - ・#1009 プリンタではプリントデータ終了コマンドの Λ CKが図9のIEEE1394リンクコントローラ905から返送される。
 - ・#1010 プリンタではプリントデータ終了コマンドをCPU901で受け取る。
 - ・#1011 プリンタから画像データコントローラ1

02ヘリントデータ受信確認コマンドを送る。

・#1012 画像データコントローラではプリントデータ受信確認コマンドのACKが804IEEE139 4リンクコントローラから返送される。

21

・#1013画像データコントローラではプリントデータ受信確認コマンドを受け取る。

【0131】以上のようにアシンクロナス転送によるコマンド転送及びアイソクロナス転送による画像データ転送が行われる。

【0132】次にアイソクロナス転送による画像データ 10 転送がどのように行われるかを説明する。

【0133】アイソクロナスデータ転送では125 u S ごとにパケット転送が行われ、あらかじめチャネルを確保することによりデータ転送の時間的な保証が得られることになる。

【0134】そこで、画像データコントローラ102ではこれから転送するプリンタに対してあらかじめプリンタ速度を確認してそのパフォーマンスに応じたチャネルを確保する必要がある。この画像データコントローラ102の動作について図11のフローチャートを用いて説 20明する。

・#1101 画像データコントローラではプリンタに対してプリンタ性能確認を行う。ここではプリンタのBD周期の時間(以下1H時間)及び1Hの画素数を確認する。BD周期とは、プリンタがレーザビーム方式である場合に、画像を形成するために感光ドラムを走査するレーザビームによる主走査の周期であり、レーザビームの走査線上に配置されたセンサによりレーザビームを検出する時間間隔として検出される。

・#1102 次に確認されたプリンタ性能をもとに必要なチャネル幅を算出する。例えば1H時間=375 μ S、1H画素数=7200画素の場合には、125 μ S間隔のパケット毎に7200/(375/125)=2400画素分のデータ転送を時間的に保証する必要がある。仮に2値プリンタの場合には1パケットあたり、2400bit分のデータ転送チャネルを確保すればよい。

・#1103 画像データコントローラではIEEE1 394リンクコントローラを介して必要な転送チャネル 確保を行う。

・#1104 プリンタに必要なチャネルが確保されたら、画像データコントローラでは画像データに1ページ分の画像データのスタート及びエンドのヘッダをつけたり、1H分の画像データのスタート及びエンドのヘッダをつけるような転送データ生成を行う。ここで、どのような転送データ生成を行うかについて図12を用いて説明する。

【0135】図12上段は、1パケットが 125μ se で、FIFOの読み出し中はプリント動作が行われる。 c ごとに形成されてそのパケット内の斜線部分が確保さ 【0140】以上のように、PCから出力されたPDL れたチャネルを示している。その斜線部分のチャネル内 50 データは、画像データコントローラによって画像データ

はヘッダ+画像データで構成されている。ヘッダはペー ジ開始、ページ間、ページ終了、1 H期間内、1 H終了 というコードからなり、転送されたデータを受け取った プリンタ側でそのチャネル内の画像データがどの位置に あるかを認識できるようにするものである。例えば 1 H 画素数の7200のうちの2400画素分のデータを1 パケットの1チャネル毎に転送する場合には3パケッ ト、3チャネル分で1H分7200画素のデータ転送が 行われる。この際に生成される画像データは図12のよ うになる。nライン(nは正数)分の画像データ転送の 場合には3 n個のチャネルデータが転送され、そのヘッ ダは第一パケットがページ開始(AOh)、1H開始 (A8h)+画像データ、第二パケットがページ間(A 2h)、1H期間内(AAh)+画像データ、第三パケ ットがページ間 (A2h)、1H終了 (ADh)+画像 データとなる。以下の同様にヘッダが画像データにつけ られてデータが送られる。そして第3nパケットではペ ージ終了(A5h)、1H終了(ADh)+画像データ が転送されて1ページ分の画像データ転送が終了する。 【0136】ここで図11のフローチャートに戻って、 #1105で、画像データコントローラ102で生成さ れた転送データは図8のFIFO802に転送される。 このFIFO802のサイズは1つのパケットで転送す るデータサイズ分は少なくとも必要である。

このF 1 F 0 8 0 2 のサイスは 1 つのパケットで転送するデータサイズ分は少なくとも必要である。
・# 1 1 0 6 F 1 F 0 8 0 2 に転送データを格納後

に 1 F F F 1 3 9 4 リンクコントローラ8 0 3 に対し

・#1106 F1F0802に転送テータを格納後に、IEEE1394リンクコントローラ803に対してデータ転送を実行させる。

・#1107 図12のように画像データにヘッダ添付 作業を行いながら転送データを作成して繰り返しデータ 30 転送を行う。1ページ分のデータ転送終了でプリントデ ータ転送終了とする。

【0137】次にプリンタ側で転送データを受け取り後どのようなタイミングでプリント出力を行うかについて図13のタイミングチャートで説明する。

【0138】#1301はパケット周期を表したものである。その中の斜線部分がアイソクロナス転送モードによる画像データである。

【0139】#1302は図9のFIFO908へのデータ書き込みタイミングを表したものである。転送されたデータがIEEE1394リンクコントローラ905からFIFOへ書き込まれる。#1303はプリンタのBDタイミングを表したもので、この例では3パケットに一回BDが発生するようなタイミングになっている。#1304はFIFO908の読み出しタイミングを示したものである。3パケット分のデータがFIFOに書き込まれた後で次のBDに同期させてFIFOの読み出しを行う。#1305はプリント動作中を示したもので、FIFOの読み出し中はプリント動作が行われる。【0140】以上のように、PCから出力されたPDL

に展開されてから選択されたプリンタに対して画像デー タネットワークを介して転送される。

【0141】<タンデムプリント処理>次にネットワー ク上のPCからページ記述言語(以下PDL)データが 送られて複数のプリンタでプリント出力を行う場合につ いて説明する。

【0142】複数部数を短時間でプリントする際には同 じプリントデータを複数のプリンタに転送して複数部数 プリントを実現できる。(以下タンデムプリント)これ について図4のフローチャートを用いて説明する。図4 は、PCから画像データコントローラ102、プリンタ へとわたされるデータに沿ったシステムフローである。

【0143】#401で、PCのアプリケーションにお いて出力するプリンタ名から『タンデムプリント』を選 択する。この選択は、図5の画面において、プリンタ名 として「タンデムプリント」を指定することで行われ る。図5の画面は、ネットワークに接続されたPCのプ リンタドライバが起動されると表示される。

【0144】#402では、画像データコントローラ1 02が画像ネットワーク101上に所望のプリンタが接 20 のチャネル番号をプリンタ1へ知らせる。 続されているかどうかを確認する。ここでいう所望のプ リンタとは、例えばタンデムプリントのためにあらかじ め指定されているプリンタである。

【0145】#403では、画像データコントローラ1 02を経由して所望のプリンタに対してタンデムプリン ト行うことを知らせる。

【0146】#404では、PCからPDLデータを画 像データコントローラ102のラスタイメージ展開カー ド301に転送する。

301によりビットマップデータを展開する。

【0148】#406では、画像データコントローラ1 02から所望のプリンタへ、展開されたビットマップデ ータを転送する。

【0149】#407では、ビットマップデータを受け 取った各プリンタでプリントアウトを行う。

【0150】次に、画像データコントローラ102とタ ンデムプリントを行うプリンタとの間のコマンド及びデ ータ転送方法について、図14を用いて説明する。図の 中で細い実線がアシンクロナス転送、細い点線はアシン 40 ローラへ返信する。 クロナス転送のACK、太い実線がアイソクロナス転送 を示している。なお、図14は、PCから画像データコ ントローラ102へのPDLデータの転送及びラスタラ イズが終了した時点からのシーケンスである。

【0151】#1401 画像データコントローラから 画像データネットワーク上のプリンタ1に対してアシン クロナス転送モードによりタンデムプリント要求コマン ドが転送される。このコマンドによりタンデムプリント を行うためにプリンタの性能を画像データコントローラ 側で把握する。

【0152】#1402 アシンクロナス転送のACK が画像データコントローラへ返送される。

【0153】#1403 プリンタ1ではタンデムプリ ント行うために必要なプリンタ性能を返信するためにタ ンデムプリント許可コマンドを転送する。

【0154】#1404 アシンクロナス転送のACK がプリンタ2へ返信される。

【0155】#1405 同様にしてプリンタ2に対し てもタンデムプリント要求コマンドが転送される。

【0156】#1406 アシンクロナス転送のACK が画像データコントローラに返信される。

【0157】#1407 同様にタンデムプリント許可 コマンドがプリンタ2から画像データコントローラに送

【0158】#1408 アシンクロナス転送のACK がプリンタ2へ返信される。

【0159】#1409 画像コントローラではアイソ クロナス転送モードを利用してプリンタ1及びプリンタ 2に対して受け取ってほしいアイソクロナス転送データ

【0160】#1410 画像コントローラへACKを 返信する。

【0161】#1411 プリンタ2へも同様にアイソ クロナスのチャネル番号を転送する。

【0162】#1412 画像コントローラへACKを 返信する。

【0163】#1413 アイソクロナス転送モードを 使川して画像データを転送する。アイソクロナス転送は ブロードキャスト転送なので、あらかじめチャネル番号 【0147】#405では、ラスタイメージ展開カード 30 を通知されたプリンタ1,2が一度の転送でデータを受 け取ることが可能である。このように繰り返し画像デー タ転送を行う。

> 【0164】#1414 プリンタ1に対して画像デー タコントローラはタンデムプリント終了を転送する。

> #1415 アシンクロナス転送のACKを画像コント ローラへ返信する。

> #1416 同様にプリンタ2に対してもタンデムプリ ント終了コマンドを転送する。

#1417 アシンクロナス転送のACKを画像コント

【0165】以上のようにして複数部数のプリントを行 う場合にアイソクロナス転送のブロードキャストにより 複数のプリンタに同時にデータ転送することができる。

【0166】なお、以上の手順では、プリントデータ転 送前に画像コントローラ102において各プリンタの性 能確認を行っていた。しかし、事前にプリンタの性能を 把握する様な構成にしてもよい。

【0167】 <ネットワークの構築> IEEE1394 ではリンクコントローラにより電源投入後にトポロジー 50 マップが作成され、そのネットワーク上に接続されたす

24

べてのノードが認識される。そしてその際に物理的な接 続状態や初期設定に応じてすべてのノードにノード番号 が割り振られそのノードから一つのルートノード(親) が選定される。

25

【0168】画像データネットワークにおいてトポロジ ーマップが作成される時には必ず画像データコントロー ラ102がルートノードに選定されるように初期設定し ておく必要がある。これによりその後の画像データネッ トワーク管理がスムーズに行われるようになる。この画 像データコントローラの画像ネットワークイニシャライ ズ制御について図15のフローチャートを用いて説明す

【0169】#1501 画像データネットワーク上の いずれかの機器への電源の投入等により、IEEE13 94で規定されたバスリセット発生が発生する。する と、画像データネットワーク上に接続されたすべてのI EEE1394物理インタフェースはバスリセットを検 知してリセット解除シーケンスを行う。

【0170】#1502 画像ネットワーク上の各ノー ドは、所定のウエイト時間後に接続されたポートに対し て所定の制御を行いながら、ノード番号割り振りを待っ てトポロジーマップを作成する。

【0171】#1503 ここで画像データコントロー ラがルートノードでないと判断された場合には、画像デ ータコントローラは、接続された他のノードに対して親 子関係を宣言するまでの待ち時間として定められている ウエイト時間を増やして再設定し(#1504)、#1 501で再度バスリセットシーケンスを走らせてトポロ ジーマップ再作成を行う。IEEEI394では、子に なるノードから親となるノードに対して子である旨を宣 30 言するため、待ち時間が長くなればどのノードのこでも ないルートノードになる可能性が高くなる。一般的に は、予め画像コントローラが認識しているプリンタ、カ ラー複写機、白黒デジタル複写機、スキャナ等のバスリ セットのためのウエイト時間よりも十分長いウエイト時 間を、画像データコントローラのIEEE1394リン クコントローラには設定しておく必要がある。この#1 503のルートノードかどうかの判断は、その後の画像 データネットワーク管理のために、画像コントローラが ルートになるまで、ある程度までウエイト時間を増やし 40 つつ繰り返し行われる。

【0172】#1505 画像データコントローラがル ートノードに選定された場合には、ネットワーク上の各 ノードに対してその属性情報を尋ねる。

【0173】#1506 そして各ノードから返信され た属性情報からノード属性テーブルを作成する。このテ ーブルは、画像コントローラと画像データのやりとりを 行うかどうか、また、データ転送が可能な場合にはその 機器のパフォーマンスが記載される。プリンタの場合に は1ページメモリの有無、解像度、1 H時間、1 H画素 50 ののプリンタ104及び105をタンデムプリント用に

数、プリント枚数等である。

【0174】#1507 各ノードの属性情報をすべて のノードに対して尋ねる。

【0175】このようにして画像コントローラでトポロ ジーマップ作成後にネットワーク上のすべての機器の属 性を把握することによりデータ転送時のコマンド転送の オーバーヘッドが軽減される。

【0176】 < 互いに異なる解像度のプリンタを用いた タンデムプリント>次にノード属性テーブルの項目の中 でIEEE1394の転送速度に関して、タンデムプリ ント時に転送先の複数のプリンタの解像度が異なる場合 のデータ転送について説明する。

【0177】図32は、図15のフローチャートのステ ップ#1506で作成された属性テーブルである。画像 データコントローラ102は画像ネットワークに接続さ れているデバイスを、このテーブルに基づいて管理す る。テーブルの各項目について説明する。ノードナンバ ーはトポロジーマップ作成時に各ノードに割り振られた ものである。転送速度はIEEE1394の物理インタ フェースがサポートしている転送速度で、400Mbp s, 200Mbps, 100Mbpsがある。電源供給 能力は、そのノードがIEEE1394のケーブルを介 しての電源供給が可能かどうかを表している。また、電 源供給を受けることもここで示される。

【0178】デバイス名は、このノードが画像コントロ ーラとの間で画像データの送受をどのように行うデバイ スか、あるいは全く画像データの送受を行わないデバイ スかを示す。デバイス名がスキャナの場合には画像デー タ送信デバイスであり、白黒/カラー、あるいは画素当 たりのbit数(bit/pixel)、解像度(dp i)といった情報がテーブルで管理される。デバイス名 がプリンタの場合には画像データ受信デバイスであり、 白黒/カラー、プリント出力速度(ppm)、bit/ pixel、dpiという情報がある。デバイスが複写 機の場合にはスキャナとプリンタの両方の機能を持って いるため、画像データ送受信デバイスとして情報が管理

【0179】図33は、図1の画像ネットワーク上の各 ノードであるカラー複写機103、プリンタ104,1 05、白黒デジタル複写機106の属性テーブルであ る。

【0180】ここで、画像データコントローラよりタン デムプリントが選択されて白黒プリンタ104,105 にデータ転送する場合について図34のフローチャート を用いて説明する。

#3401 画像データコントローラ102ではタン デムプリントが選択されて画像ネットワーク上の複数の プリンタを選択する。

・#3402 画像データコントローラ102では図1

選択してそれらの属性テーブルの情報を確認する。

・#3403 タンデムプリントに用いるプリンタの解像度がすべて同じか判定する。この例では、属性テーブル情報の解像度からプリンタ104は600dpi、プリンタ105は400dpiであるため、次に#3404へ進む。

27

・#3404 タンデムプリントに使用するプリントに解像度変換回路が備わっているか判定する。ここでは、画像データコントローラでは、プリンタ105プリンタ及び104に解像度変換回路が存在するかどうかをアシ 10ンクロナス転送で確認する。確認の結果どちらのプリンタにも解像度変換回路が無い場合には#3409へ進む。いずれかのプリンタに解像度変換回路がある場合には#3405へ進む。

・#3405 タンデムプリントに用いられるすべてのプリンタに解像度変換回路が存在する場合には#3407へ進む。一方、いずれかのプリンタに解像度変換回路が存在しない場合には#3406へ進んでそのプリンタの解像度の画像データを作成する。解像度変換回路を持たないプリンタが複数ある場合には、そのうちから解像20度や印字速度等を基準にしてひとつ選び出し、そのプリンタの解像度で画像データを作成する。プリンタ104、105の場合には、プリンタ105には解像度変換回路が無いため、それに合わせて400dpiの画像データが作成される。

・#3407 画像データコントローラ102はプリンタに対して画像データの解像度をアシンクロナス転送で伝える。このコマンドを受けた解像度変換回路を持つプリンタ104では、 $400\rightarrow600$ dpiの解像度変換を行う準備をする。解像度変換回路がないプリンタ105では送られた画像データをそのままプリントすることとなる

・#3408 図14のデータ転送フローに従ってタンデムプリントデータ転送を行う。

【0181】なお、#3405ですべてのプリンタに解像度変換回路がある場合には所定の展開されたデータで転送を行う。#3407で同様に画像データの解像度情報をプリンタへ送って、その情報に基づいてプリンタ側では解像度変換処理が必要な場合にはその準備を行う。

【0182】#3409 どのプリンタにも解像度変換 40 回路が存在しない場合には、プリンタの解像度に合わせて画像データを持つ必要がある。例えば画像データコントローラでは展開された画像データが600dpiである場合にはそのデータの他に解像度変換処理を行って400dpiの画像データも作成する。

・3 4 1 0 各プリンタに対して転送する画像データの 解像度及び画像データのアイソクロナス転送におけるチャネルナンバーを送る。

・#3411 画像データコントローラでは解像度毎に 個別のアイソクロナス転送を行うためにチャネルを確保 50 して画像データ転送を行う。

【0183】#3403で解像度が同じプリンタでのタンデムプリントの場合には#3407へ進んで同様にタンデムプリントを行う。

【0184】以上のように画像データコントローラでは 解像度の異なるプリンタに対してタンデムプリントを行 う場合には各プリンタの解像度変換回路の有無に基づい てタンデムプリント時に転送する画像データの解像度を 決定する。

【0185】以上のようにして、タンデムプリントに使用するプリンタがすべて同じ解像度で印刷する能力を持っているか、あるいは、せいぜい1つのプリンタが解像度変換回路をもたないならば、解像度を持たないプリンタ合わせた解像度のデータを作成することによって、アイソクロナス転送を用いて効率よく同じ画像データをすべてのプリンタに転送できる。また、2つ以上、互いに解像度が異なりしかも解像度変換回路を持たないプリンタがあれば、各プリンタに合わせた解像度の画像データを生成して個別に送信することで、各プリンタにより確実に印刷を行わせることができる。

【0186】 [第2の実施の形態] 第1の実施の形態で は、タンデムプリントの際、複数のプリンタの解像度が 異なる場合に解像度変換回路の有無によって転送する画 像データの解像度を決定する場合について説明を行っ た。しかしながら、プリンタ側で必ず解像度変換回路を 持っているとは限らない。またプリンタに合わせて2種 類の解像度で画像データを転送することは画像ネットワ ーク上のトラフィックを増やすことになるため、データ 転送の要求が少なくない場合には問題となる。そこで、 解像度の高い方の画像データを2つのプリンタへ転送し てタンデムプリントを実現する場合について説明する。 図1のプリンタ104、105に対してタンデムプリン トを行う場合には、図33に示したようにその解像度は プリンタ104が600dpi、プリンタ105が40 0 d p i である。本実施形態では、図34の#3409 ~#3408、すなわち解像度変換回路がどのプリンタ にもない場合の処理が、図35の#3501~#350 3に置換した処理が実行される。

【0187】#3501 画像データコントローラでは、図33の情報からタンデムプリントを行うために転送する画像データの解像度を決定する。

【0188】#3502 プリンタ104, 105に対して600dpiの画像データを送ることをアシンクロナス転送モードで転送する。

【0189】#3503 アイソクロナス転送モードで 600 d p i の画像データを転送する。このときプリン タ104 では画像データを受信してそのままプリント動 作を行う。一方、プリンタ105 では画像データコント ローラより600 d p i の画像データが送られてくる事 になったため、受信データをそのままプリントするわけ

ではなく、間引きしながらプリントする必要がある。こ の動作は図36のようなタイミングで行われる。

【0190】図36において、画像データWriteD ataは、プリンタ105の1394インタフェースで 受信されたデータである。このデータが一度FIFOに 書き込まれる際に、図のような/WEN(ライトイネー ブル信号)で、3画素に1画素の割合でライトイネーブ ル信号がネゲートされることにより、3画素に1画素が 間引き処理される。そして、読み出しは/REN(リー ドイネーブル信号)で制御されて、連続的に出力される ことにより、400dpi相当のデータがプリントされ る。

【0191】この実施形態では、高い解像度データでタ ンデムプリントをおこなったが、低い解像度データを転 送して、解像度の高いプリンタ側で同じデータを繰り返 しプリントすることにより簡易的にデータを増やすよう にしても良い。

[第3の実施の形態] 第1. 第2の実施形態では、解像 度が異なるプリンタにおいてタンデムプリントを行う場 ータ転送時間と比較するとトラフィックの増加は避けら れない。そこで、解像度が異なるプリンタでのタンデム プリントは禁止するにしてもよい。すなわち、画像デー タコントローラが管理している画像ネットワーク上に接 続されたプリンタにおいて、同じ解像度のプリンタが少 なくとも2つ存在しない場合にはタンデムプリントを禁 止する。2つ以上あれば、それらプリンタを使用してタ ンデムプリントを行う。

[0192]

【他の実施形態】なお、本発明は、複数の機器(例えば ホストコンピュータ、インタフェイス機器、リーダ、プ リンタなど) から構成されるシステムに適用しても、一 つの機器からなる装置(例えば、複写機、ファクシミリ 装置など) に適用してもよい。

【0193】また、本発明の目的は、前述した実施形態 の機能を実現するソフトウェアのプログラムコードを記 録した記憶媒体を、システムあるいは装置に供給し、そ のシステムあるいは装置のコンピュータ(またはCPU やMPU)が記憶媒体に格納されたプログラムコードを 読出し実行することによっても達成される。

【0194】この場合、記憶媒体から読出されたプログ ラムコード自体が前述した実施形態の機能を実現するこ とになり、そのプログラムコードを記憶した記憶媒体は 本発明を構成することになる。

【0195】プログラムコードを供給するための記憶媒 体としては、例えば、フロッピディスク、ハードディス ク、光ディスク、光磁気ディスク、CD-ROM、CD -R,磁気テープ,不揮発性のメモリカード,ROMな どを用いることができる。

【0196】また、コンピュータが読出したプログラム 50

コードを実行することにより、前述した実施形態の機能 が実現されるだけでなく、そのプログラムコードの指示 に基づき、コンピュータ上で稼働しているOS(オペレ ーティングシステム) などが実際の処理の一部または全

部を行い、その処理によって前述した実施形態の機能が 実現される場合も含まれる。

【0197】さらに、記憶媒体から読出されたプログラ ムコードが、コンピュータに挿入された機能拡張ボード やコンピュータに接続された機能拡張ユニットに備わる メモリに書込まれた後、そのプログラムコードの指示に 基づき、その機能拡張ボードや機能拡張ユニットに備わ るCPUなどが実際の処理の一部または全部を行い、そ の処理によって前述した実施形態の機能が実現される場 合も含まれる。

[0198]

【発明の効果】以上説明してきたように、IEEE13 9 4 のアイソクロナス転送モードで大量の画像データを 複数のプリンタに転送する際に、転送先のプリンタの解 像度が異なる場合には、解像度変換回路を持たないプリ 合について説明したが、どちらの場合でも、理想的なデ 20 ンタがひとつであれば、そのプリンタの解像度で画像デ ータを送信することにより、同時データ転送が可能とな る。このため、ネットワークのトラフィックを増加させ ることなく画像データを複数のプリンタから出力でき

> 【0199】また、十分なチャネルが確保できる場合に は解像度毎にチャネルを確保してタンデムプリントを実 現も可能である。

【0200】以上より、ネットワークのトラフィックを 逼迫させることなく大量のデータ転送が可能になり、タ ンデムプリントが実現される。

【図面の簡単な説明】

【図1】本件の画像ネットワークプリントシステム図で ある。

【図2】従来のオフィスのネットワークを示した図であ

【図3】画像データコントローラのブロック図である。

【図4】タンデムプリントのフローチャートである。

【図5】PCからのプリンタ指定画面の図である。

【図6】ラスタイメージ展開カードのブロック図であ 40 る。

【図7】ネットワークインタフェースカードのブロック 図である。

【図8】画像ネットワークインタフェースカードのブロ ック図である。

【図9】プリンタのブロック図である。

【図10】画像データコントローラとプリンタ間のコマ ンド及び画像データのデータ転送フロー図である。

【図11】画像データ転送時の画像データコントローラ のフローチャートである。

【図12】転送データの構成を示した図である。

【図13】 プリンタ側の動作タイミングチャートである。

【図14】画像データコントローラとプリンタ間のタン デムプリント時のコマンド及び画像データ転送フロー図 である。

【図15】画像データコントローラのIEEE1394 バスイニシャライズのフロー図である。

【図16】1394シリアルバスを用いて接続されたネットワーク構成の一例を示す図である。

【図18】1394シリアルバスのアドレスマップを示す図である。

【図19】1394シリアルバスケーブルの断面図である。

【図 20 】 D S-L in k 符号化方式を説明するための図である。

【図21】バスリセットからノードIDの決定までの流れを示すフローチャート図である。

【図22】バスリセットにおける親子関係決定の流れを 20 示すフローチャート図である。

【図23】バスリセットにおける親子関係決定後から、 ノードID決定までの流れを示すフローチャート図である。

【図24】1394シリアルバスで各ノードのIDを決定する為のトポロジ設定を説明するための図である。 *

*【図25】1394シリアルバスでのアービトレーションを説明するための図である。

【図26】アービトレーションを説明するためのフローチャート図である。

【図27】アシンクロナス転送の時間的な状態遷移を表す基本的な構成図である。

【図28】アシンクロナス転送のパケットのフォーマットの一例の図である。

【図29】アイソクロナス転送の時間的な状態遷移を表 オ基本的た構成図である

【図30】アイソクロナス転送のパケットのフォーマットの一例の図である。

【図31】1394シリアルバスで実際のバス上を転送 されるパケットの様子を示したバスサイクルの一例の図 である。

【図32】画像データコントローラで作成される属性テーブルの図である。

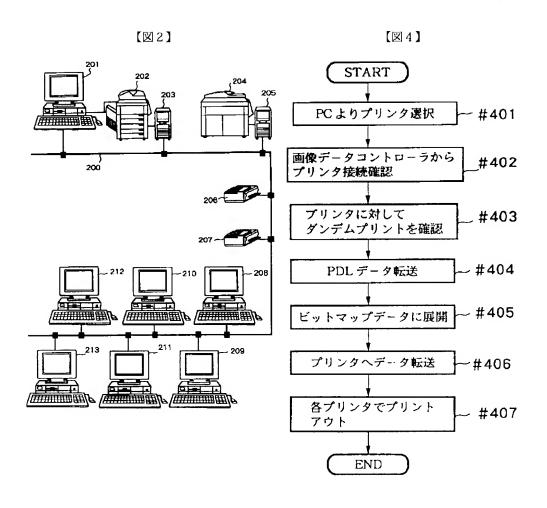
【図33】画像ネットワーク上の各ノードごとの属性テーブルの図である。

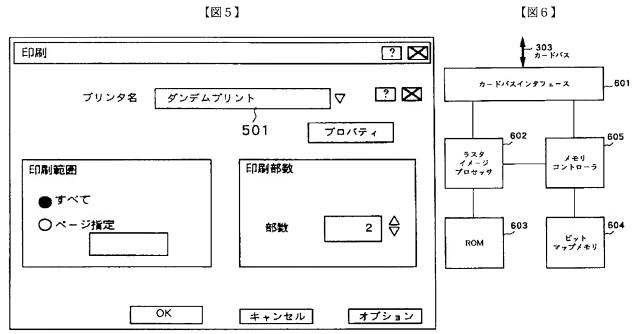
20 【図34】画像データコントローラのデータ転送時のフローチャートである。

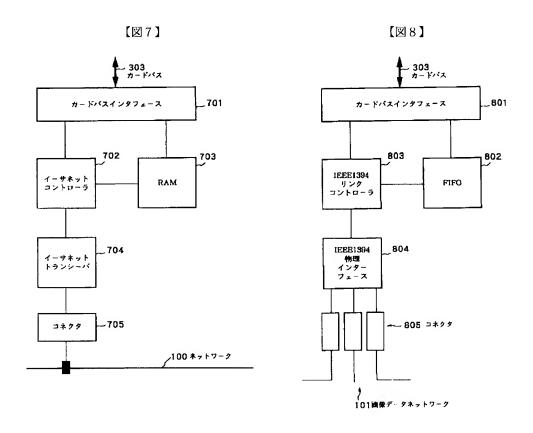
【図35】画像データコントローラのデータ転送時のフローチャートである。

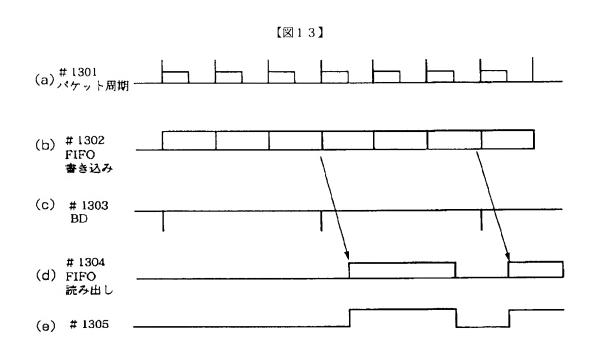
【図36】プリンタのデータ間引きタイミングチャートである。

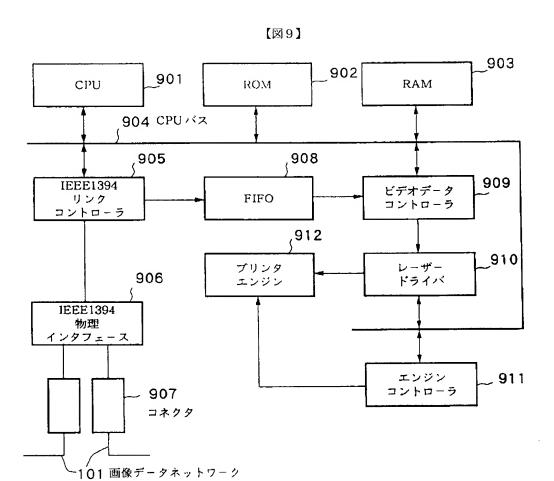
【図3】 【図1】 301 302 305 カードパス コントローラ 307 304 ROM RAM .101 312 ハードディスク 303 カードバス 308 309 310 . 311 画像 ネットワータ インタフュース 111 109 -107 , 100 ネットワーク インタフェース ラスタ イメーダ展開 FAX: 7-944L - 108

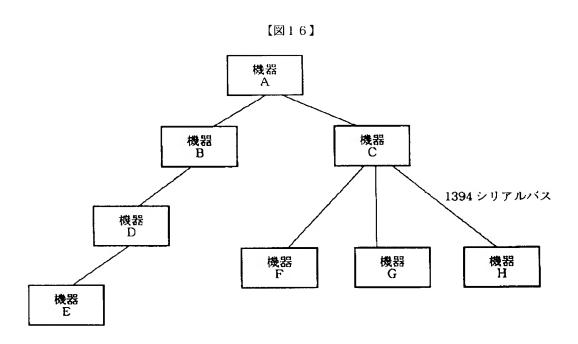








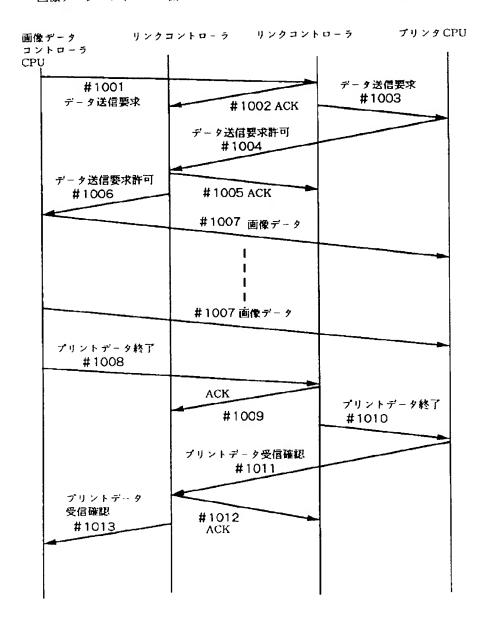




【図10】

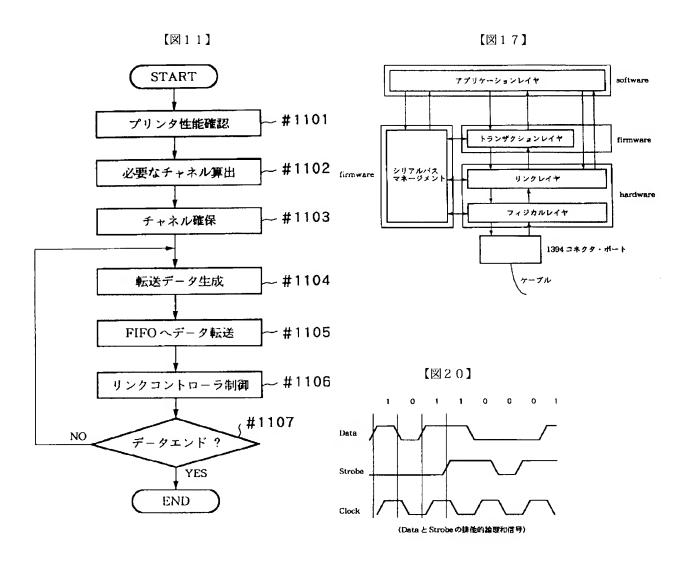
画像データコントロール側

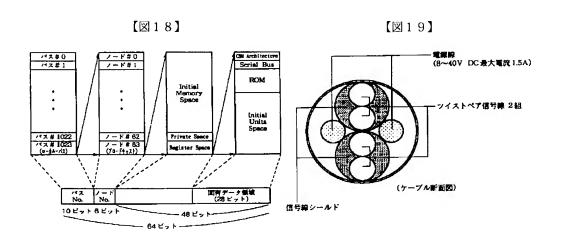
プリンタ側



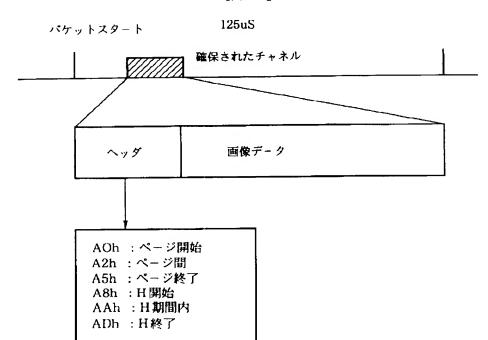
【図27】

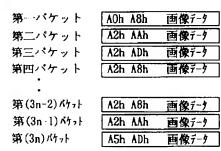






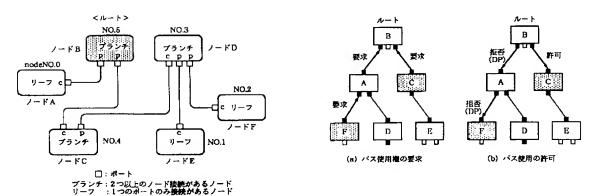
【図12】





c: 子のノードに相当するポート p: 親のノードに相当するポート





【図14】

プリンタ 画像デ・タコントローラ ブリンタ ダンデムブリント要求 #1401 ACK#1402 ダンデムプリント許可 #1403 #1404 ダンデムブリント要求 ACK #1405 #1406 ACK ダンデムプリント許可 #1407 #1408 チャネル番号通知 ACK #1409 チャネル番号通知 #1410 ACK #1411

画像データ

#1413

ダンデムプリント終了

#1414

#1415

ACK

#1412 ACK

画像データ

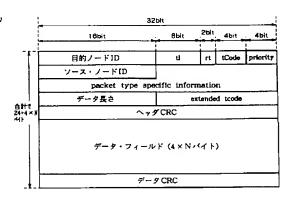
#1413

ダンデムプリント終了

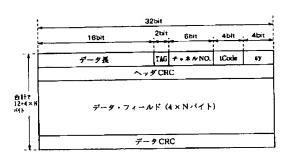
#1417 ACK

#1416

【図28】



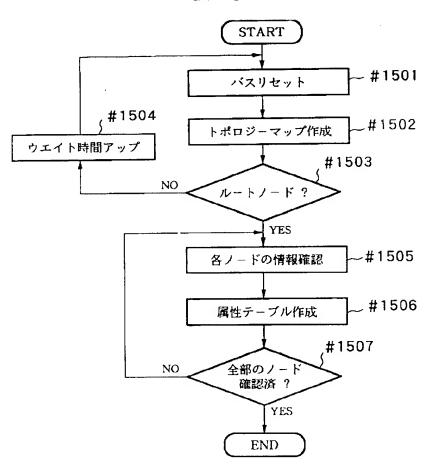
【図30】



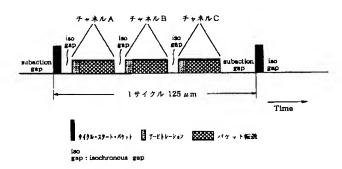
【図32】

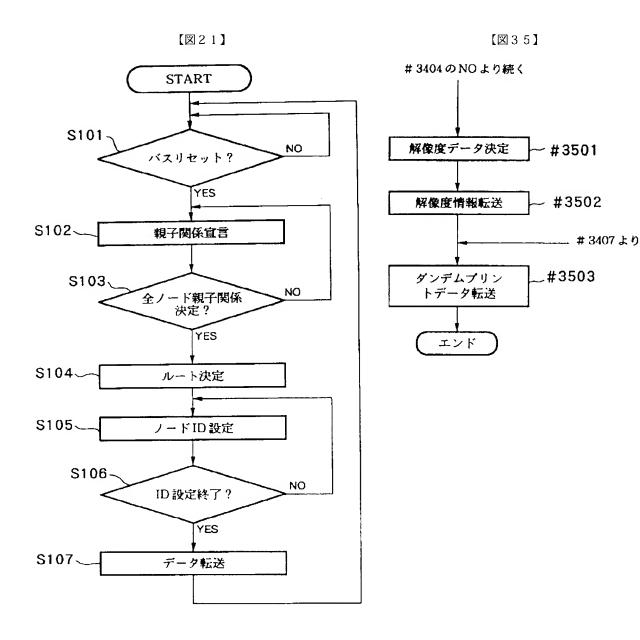
内容		
Node No.0/1/2/		
100/200/400Mbps		
スキャナ/ブリンタ/複写機		
入力/出力/入出力		
カラー (RGB) /白黒		
400/600dpi		
8 bit/pixel		
カラー (CMYK) /白鳳		
бррт		
400/600dpi		
8 bit∕pixel		

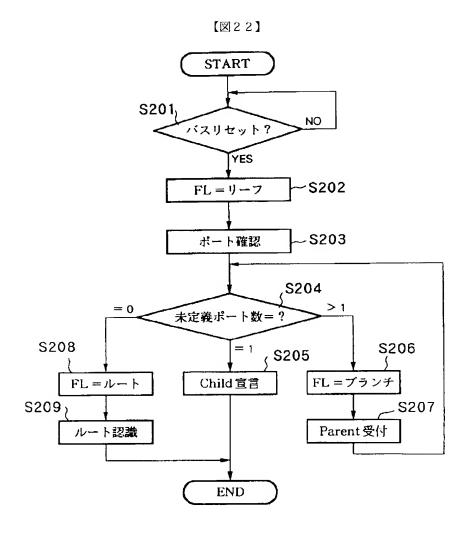
【図15】



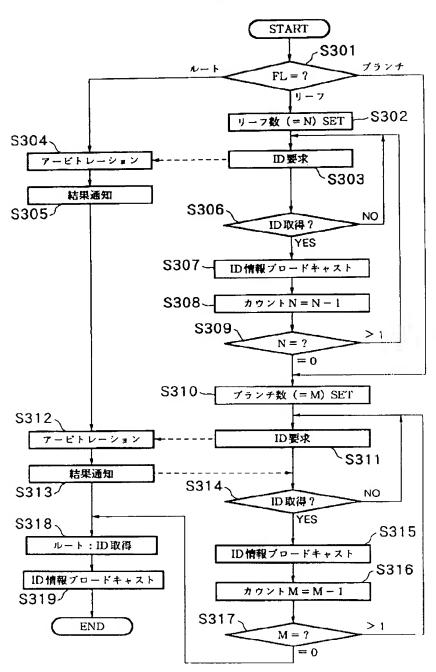
【図29】



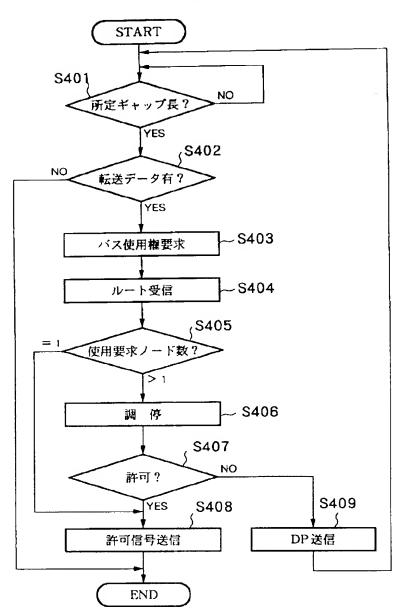




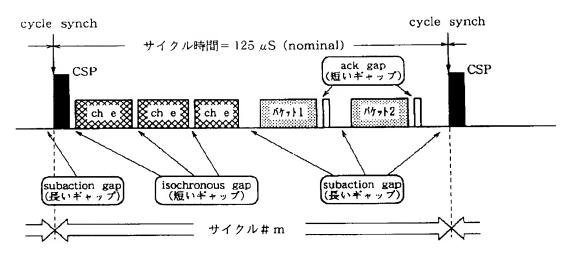
[図23]







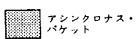
【図31】



CSP (サイクル・スタート ・パケット)



アイソクロナス パケット (ch:チャネル)



ack (アクノリッジメント)

【図33】

項目	103	104	105	104
ノード ナンバー	Node No. 1	Node No. 2	Node No. 3	Node No. 4
転送速度	200 Mbps	200 Mbps	100 Mbps	200 Mops
デバス名	247	ブリンタ	プリンタ	JE7
画像テータ(入出力)	入出力	入力	入力	入出力
スキャナテータの種類	カラ- (RGB)			白黒
スキャナ解像度	400dpi		_	600 dpi
スキャナビットの深さ	8 bit/pixel		_	8 bit/pixel
ブリンタデータの種類	カラ- (CNYK)	白黒	出出	白黒
プリント速度	6ррт	33ррш	24ррт	6ррп
プリッナ 解像度	400dpi	600dpi	600dpi	600dpi
ブリンタビットの深さ	8 bit/pixel	l bit/pixel	1 bit/pixel	8 bit/pixel
電源供給能力				

【図34】

